

Projekt jest współfinansowany ze środków Europejskiego Funduszu Rozwoju Regionalnego. Przekraczamy granice

|  |
| --- |
| OPIS PRZEDMIOTU ZAMÓWIENIA ( dotyczy Części 2) |
| SPECYFIKACJA |
| **DRON** |
| 1 | Waga | <249 g |  |
| 2 | Maks. czas lotu | Nie mniej niż 34 minuty |  |
| 3 | Maks. dystans lotu | Nie mniej niż 18 km |  |
| 4 | System nawigacji | GPS + Galileo + BeiDou |  |
| WI-FI |
| 5 | Protokół | 802.11 a/b/g/n |  |
| BLUETOOTH |
| 6 | Protokół | Bluetooth 5.2 |  |
| 7 | Częstotliwość robocza | 2,400-2,4835 GHz |  |
| 8 | Moc transmisji (EIRP) | <8 dBm |  |
| GIMBAL |
| 9 | Stabilizacja | 3-osiowy gimbal mechaniczny (osie tilt, roll i pan) |  |
| SYSTEM WYKRYWANIA PRZESZKÓD |
| 10 | Czujniki | Przedni czujnik, tylny czujnik, dolny czujnik |  |
| KAMERA |
| 11 | Matryca | 1/1.3-calowa matryca CMOS; Efektywne piksele: 48 MP; |  |
| 12 | Obiektyw | Pole widzenia (FOV): 82,1°; Ekwiwalent ogniskowej: 24 mm; Przysłona: f/1.7;Zakres ostrości: 1 m do ∞ |  |
| 13 | Zakres ISO | Wideo: 100-6400 (Auto), 100-6400(Manual); Zdjęcia: 100-6400 (Auto), 100-6400 (Manual) |  |
| 14 | Czas naświetlania | Migawka elektroniczna: 2-1/8000 s |  |
| 15 | Maks. rozdzielczość zdjęcia | 4:3: 8064x6048 (48 MP), 4032 x 3024 (12MP); 16:9: 4032 x 2268 (12 MP) |  |
| 16 | Tryby fotografii | Zdjęcia pojedyncze; JPEG, JPEG+RAW;Panorama: Sphere, 180o, Wide-angle, Vertical |  |
| 17 | Rozdzielczość wideo | 4K: 3840 × 2160 @ 24 / 25 / 30 / 48 / 50 /60 FPS; 2.7K: 2720 × 1530 @ 24 / 25 / 30 /48 / 50 / 60 FPS; FHD: 1920 × 1080 @ 24 /25 / 30 / 48 / 50 / 60 FPS; Slow Motion:1920 × 1080 @ 120 FPS |  |
| 18 | Maks. bitrate wideo | 150 Mbps |  |
| 19 | Format zdjęć | JPEG / DNG (RAW) |  |
| 20 | Format wideo | MP4 / MOV (H.264 / H.265) |  |
| **APARATURA STERUJĄCA** |
| 21 | Aparatura sterująca | Wyposażona w ekran 5,5 cala z wyświetlaczem Full HD |  |
| PRZESYŁANIE DANYCH |
| 22 | Częstotliwość robocza | 2,400-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz |  |
| 23 | Moc nadajnika (EIRP) | 2,4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE / SRRC / MIC); 5,8 GHz: <26 dBm (FCC),<23 dBm (SRRC), <14 dBm (CE) |  |
| WI-FI |
| 24 | Protokół | 802.11 a/b/g/n |  |
| BLUETOOTH |
| 25 | Protokół | Bluetooth 4.2 |  |
| 26 | Częstotliwość robocza | 2,400-2,4835 GHz |  |
| 27 | Moc nadajnika (EIRP) | <10 dBm |  |
| OGÓLNE |
| 28 | GNSS | GPS + Galileo + BeiDou |  |
| 29 | Pojemność akumulatora | 5200 mAh |  |
| 30 | Typ akumulatora | Li-ion |  |
| **AKUMULATOR INTELIGENTNY – 3 SZTUKI** |
| 31 | Pojemność akumulatora | 2453 mAh |  |
| 32 | Napięcie standardowe | 7.38 V |  |
| 33 | Maks. napięcie ładowania | 8.5 V |  |
| 34 | Typ akumulatora | Litowo-jonowy |  |
| 35 | Energia | 18.10 Wh |  |
| 36 | Waga | Ok. 80,5 g |  |
| 37 | Temperatura ładowania | 5° to 40° C (41° to 104° F) |  |
| 38 | Maks. moc ładowania | 37 W |  |
| **ŁADOWARKA DO BATERII** |
| 39 | Port wejściowy | USB-C: 5V=3A, 9V=3A, 12V=3A |  |
| 40 | Port wyjściowy | USB: 5V=2A |  |
| 41 | Moc znamionowa | 30 W |  |
| 42 | Typ ładowania | Ładowanie akumulatorów po kolei |  |
| 43 | Temperatura ładowania | 5° to 40° C (41° to 104° F) |  |
| **APLIKACJA** |
| 44 | System operacyjny | iOSv11.0 lub nowsza wersja; Android v6.0 lub nowsza wersja |  |
| **CHARAKTERYSTYKA KARTY MICRO SD DLA DRONA** |
| 45 | Charakterystyka karty Micro SD dla drona | Karta Micro SD o pojemności do 512 GB V30A2 |  |
| **POZOSTAŁE INFORMACJE** |
| 46 | Zestaw wyposażony w torbę transportową umożliwiającą transport drona wraz z akcesoriami: hubem ładującym, kontrolerem sterującym, zapasowymi śmigłami wraz z okablowaniem. |  |
| 47 | Akcesoria powinny być dedykowane przez producenta. |  |
| 48 | Dron powinien być zgodny z aktualnie obowiązującymi przepisami lotniczymi w kategorii A1. |  |
| 49 | Pakiet serwisowy oferowany przez producenta sprzętu na okres 24 m-cy, obejmujący wymianę urządzenia w razie wypadku lub zniszczenia. |  |